

KURSSIDE PARANDAMINE

1) KUI EI OLE TRIIVI EGA HOOVUST!!!

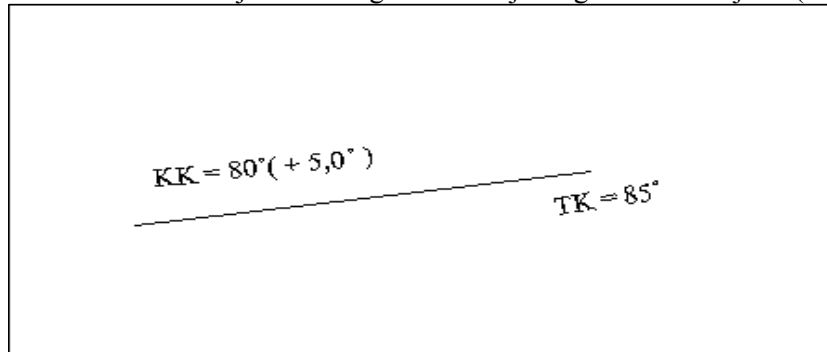
$ \begin{array}{r} \text{KK} = \\ + \Delta\text{K} = \begin{array}{l} +\text{E} \\ -\text{W} \end{array} \\ \hline \text{TK} = \end{array} $	$ \begin{array}{r} \mathbf{d} = \begin{array}{l} +\text{E} \\ -\text{W} \end{array} \\ + \\ \delta = \begin{array}{l} +\text{E} \\ -\text{W} \end{array} \\ \hline \Delta\text{K} = \begin{array}{l} +\text{E} \\ -\text{W} \end{array} \end{array} $
---	---

See, kas kasutada kursside parandamist või õiendamist, sõltub andmetest, mis on ette antud!!!

δ – võetakse tabelist KK järgi täpsusega 0,1°

d – võetakse merekaardilt asukoha järgi, arvestades aastast muutust 0,1° täpsusega

Kaardile kantakse TK 2-3 cm kursijoonest kõrgemale KK ja sulgudesse selle järel (ΔK)



2) KUI ON OLEMAS TRIIV, AGA HOOVUST POLE!!!

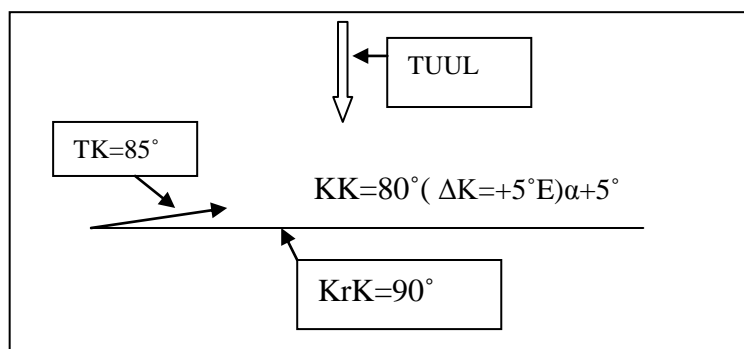
$ \begin{array}{r} \text{KK} = \\ + \Delta\text{K} = \begin{array}{l} +\text{E} \\ -\text{W} \end{array} \\ \hline \text{TK} = \\ + \alpha = \begin{array}{l} +\text{vh} \\ -\text{ph} \end{array} \\ \hline \text{KrK} = \end{array} $	$ \begin{array}{r} \mathbf{d} = \begin{array}{l} +\text{E} \\ -\text{W} \end{array} \\ + \\ \delta = \begin{array}{l} +\text{E} \\ -\text{W} \end{array} \\ \hline \Delta\text{K} = \begin{array}{l} +\text{E} \\ -\text{W} \end{array} \end{array} $
---	---

α ehk triiv on tavaliselt ette antud. Reaalses elus tuleb ta endal ise leida!

δ – võetakse tabelist KK järgi täpsusega 0,1°

d – võetakse merekaardilt asukoha järgi, arvestades aastast muutust 0,1° täpsusega

Kaardile kantakse **pika joonena! KrK!!! Väikese noolena TK** (näitab laeva asetust kursijoones suhtes) ja 2-3 cm kursijoonest kõrgemale KK ja sulgudesse (ΔK) ja peale sulge **α väärtus**



KURSSIDE ÕIENDAMINE

1) KUI EI OLE TRIIVI EGA HOOVUST!!!

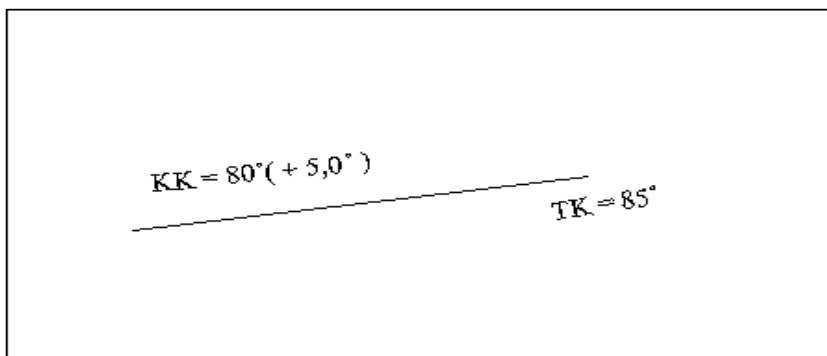
Kaardilt võetud TK järgi, roolimehele antava KK leidmine

TK =	
- d =	+E - W
MK =	
- δ =	+E - W
KK =	

δ – MK võetakse tabelist KK järgi täpsusega 0,1°

d – võetakse merekaardilt asukoha järgi, arvestades aastast muutust 0,1° täpsusega

Kaardile kantakse TK 2-3 cm kursijoonest kõrgemale KK ja sulgudesse selle järel (ΔK)



2) KUI ON OLEMAS TRIIV, AGA HOOVUST POLE!!!

KrK =		d =	+E -W
-		+	+E -W
α =		δ =	+E -W
TK =		ΔK =	+E -W
-			
d =	+E -W	MK =	
δ =	+vh -ph	KK =	

δ – võetakse tabelist MK järgi täpsusega 0,1°

d – võetakse merekaardilt asukoha järgi, arvestades aastast muutust 0,1° täpsusega

Kaartilt saadakse **pika joonena! KrK!!! Väikese noolena märgitakse TK** (näitab laeva asetust kursijoones suhtes) ja 2-3 cm kursijoonest kõrgemale KK ja sulgudesse (ΔK) ja peale sulge **α** **väärtus**

